

UN ROBOT À LA POINTE DE LA TECHNOLOGIE

Des solutions innovantes sont mises en œuvre pour répondre aux enjeux de démantèlement nucléaire. Afin de déconstruire certains espaces plus complexes ou hautement contaminés sans risque pour les intervenants, certaines opérations de démantèlement sont réalisées à l'aide d'un robot télé-opéré.

PREDATOR a été spécialement conçu pour Chooz A. Le robot permet de réaliser une série d'actions dans un rayon de quatre mètres, pilotées à distance par un intervenant :

- Déploiement du bras
- Découpe par torche plasma, scie circulaire, scie sabre
- Système d'aspiration des fumées
- Système de préhension pour attraper des déchets et les mettre dans un panier avant leur conditionnement (charge maximale de 90 kg)

A STATE-OF-THE-ART ROBOT

Innovative solutions are being used to overcome the challenges of nuclear dismantling.

In order to dismantle more complex or highly contaminated areas without putting workers at risk, certain dismantling operations are performed using a remotely controlled robot.

PREDATOR was especially designed for Chooz A. The robot can be used to perform a series of actions with a working radius of four metres, remotely controlled by an operator:

- Robotic arm
- Cutting with a plasma torch, circular saw, sabre saw
- Fume extraction system
- Gripper system for grabbing waste and placing it in a bin before encapsulation (maximum load of 90 kg)



Entre 4 et 6 caméras

permettent de guider le robot
à distance

4 to 6 cameras

can be used to remotely guide the robot

Découpe par télé-opération, à l'aide du robot PREDATOR
Remote cutting operations using the PREDATOR robot

